

第 4 章 正則関数

4.1 Cauchy-Riemann の方程式

複素変数 $z = x + iy$ の関数 $f(z) = u(x, y) + iv(x, y)$ について

$$\frac{\partial u(x, y)}{\partial x} = \frac{\partial v(x, y)}{\partial y}, \quad \frac{\partial u(x, y)}{\partial y} = -\frac{\partial v(x, y)}{\partial x} \quad (4.1)$$

を Cauchy-Riemann の方程式 という。

Cauchy-Riemann の方程式は、複素関数の微分可能性を調べるのにしばしば用いられる。

定理 4.1 Cauchy-Riemann の方程式と微分可能性 1

関数 $f(z) = u(x, y) + iv(x, y)$ が点 $z = x + iy$ で微分可能であるとき、

(1) 導関数は次の式で与えられ

$$\frac{df(z)}{dz} = \frac{\partial u(x, y)}{\partial x} + i \frac{\partial v(x, y)}{\partial x} \quad (4.2)$$

$$= \frac{\partial v(x, y)}{\partial y} - i \frac{\partial u(x, y)}{\partial y} \quad (4.3)$$

(2) 偏導関数に対して Cauchy-Riemann の方程式が成り立つ。

注意 1 : 逆は必ずしも成り立たない。

注意 2 : 実際には、この定理を直接用いるよりも、この定理の対偶を用いて微分不可能であることを示すことが多い。すなわち、関数 $f(z)$ に対して点 z において Cauchy-Riemann の方程式が成り立たないとき、その点において微分不可能である。

証明 まず、 $f(z)$ の増分 Δw を求める。関数 $f(z) = u(x, y) + iv(x, y)$ は、2 つの実変数 x, y の関数であるから、 $f(z)$ の増分は

$$\begin{aligned} \Delta w &= f(z + \Delta z) - f(z) \\ &= u(x + \Delta x, y + \Delta y) - u(x, y) + i [v(x + \Delta x, y + \Delta y) - v(x, y)] \end{aligned}$$

となる。ここで、実部については、 $u(x, y + \Delta y)$ を引いて同じものを加え、虚部については、 $u(x + \Delta x, y)$ を引いて同じものを加える。

$$\begin{aligned} \Delta w &= \left(u(x + \Delta x, y + \Delta y) - u(x, y + \Delta y) \right) + \left(u(x, y + \Delta y) - u(x, y) \right) \\ &+ i \left[\left(v(x + \Delta x, y + \Delta y) - v(x, y + \Delta y) \right) + \left(v(x, y + \Delta y) - v(x, y) \right) \right]. \end{aligned} \quad (4.4)$$

仮定より、関数 $f(z)$ は点 $z = x + iy$ で微分可能である。すなわち、 $\Delta z = \Delta x + i\Delta y$ をいかなる向きから 0 にしても

$$\frac{df(z)}{dz} = \lim_{\Delta z \rightarrow 0} \frac{f(z + \Delta z) - f(z)}{\Delta z}$$

が存在する（同一の極限值をもつ）。いま、 $\Delta y = 0$ として $\Delta x \rightarrow 0$ の極限をとると (4.4) から

$$\begin{aligned} \frac{df(z)}{dz} &= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{[u(x + \Delta x, y) - u(x, y)] + i [v(x + \Delta x, y) - v(x, y)]}{\Delta x} \\ &= \frac{\partial u(x, y)}{\partial x} + i \frac{\partial v(x, y)}{\partial x} \end{aligned}$$

となり、(4.2) が得られる。一方、 $\Delta x = 0$ として $\Delta y \rightarrow 0$ の極限をとると (4.4) から

$$\begin{aligned} \frac{df(z)}{dz} &= \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{[u(x, y + \Delta y) - u(x, y)] + i [v(x, y + \Delta y) - v(x, y)]}{i \Delta y} \\ &= -i \frac{\partial u(x, y)}{\partial y} + \frac{\partial v(x, y)}{\partial y} \end{aligned}$$

となり、(4.3) が得られる。

導関数を表す上の2つの式は等しい。すなわち、2つの式の実部は等しく、2つの式の虚部は等しい。よって、 $u(x, y)$ と $v(x, y)$ の偏導関数が Cauchy-Riemann の方程式を満たすことが導かれる。

簡単な例 複素関数 $f(z) = z^2$ は z 平面上の全ての点で微分可能である。

$$f(z) = (x + iy)^2 = x^2 - y^2 + 2ixy$$

より、 $f(z) = u(x, y) + iv(x, y)$ の実部 $u(x, y)$ と虚部 $v(x, y)$ は

$$u(x, y) = x^2 - y^2, \quad v(x, y) = 2xy$$

である。それぞれの偏導関数を計算すると

$$\frac{\partial u}{\partial x} = 2x, \quad \frac{\partial u}{\partial y} = -2y, \quad \frac{\partial v}{\partial x} = 2y, \quad \frac{\partial v}{\partial y} = 2x$$

であり、Cauchy-Riemann の方程式を満たしている。

定理 4.2 Cauchy-Riemann の方程式と微分可能性 2

関数 $f(z) = u(x, y) + iv(x, y)$ が次の 3 つの条件を満たすとき ,
 $f(z)$ は点 $z = x + iy$ で微分可能である。

- (1) 関数 $f(z)$ が点 $z = x + iy$ の近傍で定義される。
- (2) $u(x, y), v(x, y)$ の偏導関数

$$\frac{\partial u}{\partial x}, \quad \frac{\partial u}{\partial y}, \quad \frac{\partial v}{\partial x}, \quad \frac{\partial v}{\partial y}$$

が点 $z = x + iy$ の近傍で存在して , 連続である。

- (3) (2) の偏導関数に対して Cauchy-Riemann の方程式が成り立つ。

証明 $\Delta z = \Delta x + i\Delta y$, $\Delta w = f(z + \Delta z) - f(z) = \Delta u + i\Delta v$ とおく。このとき ,

$$\Delta u = u(x + \Delta x, y + \Delta y) - u(x, y)$$

$$\Delta v = v(x + \Delta x, y + \Delta y) - v(x, y)$$

である。また , (2) より u, v の偏導関数は連続であるから ,

$$\begin{aligned} \Delta u &= \frac{\partial u}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial u}{\partial y} \Delta y + \varepsilon_1 \sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}, & \lim_{(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0, 0)} \varepsilon_1 &= 0 \\ \Delta v &= \frac{\partial v}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial v}{\partial y} \Delta y + \varepsilon_2 \sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}, & \lim_{(\Delta x, \Delta y) \rightarrow (0, 0)} \varepsilon_2 &= 0 \end{aligned}$$

が成り立つ。この式と Cauchy-Riemann の方程式 (4.1) より

$$\begin{aligned} \Delta w &= \frac{\partial u}{\partial x} (\Delta x + i\Delta y) + i \frac{\partial v}{\partial x} (\Delta x + i\Delta y) + (\varepsilon_1 + i\varepsilon_2) \sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2} \\ &= \left(\frac{\partial u}{\partial x} + i \frac{\partial v}{\partial x} \right) \Delta z + (\varepsilon_1 + i\varepsilon_2) |\Delta z| \end{aligned}$$

よって

$$\frac{\Delta w}{\Delta z} = \frac{\partial u}{\partial x} + i \frac{\partial v}{\partial x} + (\varepsilon_1 + i\varepsilon_2) \frac{|\Delta z|}{\Delta z}$$

が得られる。従って ,

$$\frac{df(z)}{dz} = \lim_{\Delta z \rightarrow 0} \frac{\Delta w}{\Delta z} = \frac{\partial u}{\partial x} + i \frac{\partial v}{\partial x}$$

が成り立つ。

Cauchy-Riemann の方程式の極座標表示 物理学では，直角座標 (x, y) の代わりに，平面極座標を用いた方が便利な場合がある。

平面極座標 r, θ ($x = r \cos \theta, y = r \sin \theta$) を用いると，関数 $f(z) = u + iv$ に対する Cauchy-Riemann の方程式は

$$\frac{\partial u}{\partial r} = \frac{1}{r} \frac{\partial v}{\partial \theta}, \quad \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial \theta} = -\frac{\partial v}{\partial r} \quad (4.5)$$

と表される。

$x = r \cos \theta, y = r \sin \theta$ の r, θ に関する偏導関数は

$$\begin{aligned} \frac{\partial x}{\partial r} &= \cos \theta & \frac{\partial y}{\partial r} &= \sin \theta \\ \frac{\partial x}{\partial \theta} &= -r \sin \theta & \frac{\partial y}{\partial \theta} &= r \cos \theta \end{aligned}$$

であるので，関数 u の r, θ に関する偏導関数は

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial r} &= \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial r} = \frac{\partial u}{\partial x} \cos \theta + \frac{\partial u}{\partial y} \sin \theta \\ \frac{\partial u}{\partial \theta} &= \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial \theta} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial \theta} = -\frac{\partial u}{\partial x} r \sin \theta + \frac{\partial u}{\partial y} r \cos \theta \end{aligned} \quad (4.6)$$

となる。同様に u を v で置き換えた関係式も成り立つ。

ここで，直角座標による Cauchy-Riemann の方程式 (4.1) を用いると，

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial r} &= \frac{\partial v}{\partial y} \cos \theta - \frac{\partial v}{\partial x} \sin \theta \\ &= \frac{1}{r} \left(\frac{\partial v}{\partial y} r \cos \theta - \frac{\partial v}{\partial x} r \sin \theta \right) \\ &= \frac{1}{r} \frac{\partial v}{\partial \theta} \\ \frac{\partial u}{\partial \theta} &= -\frac{\partial v}{\partial y} r \sin \theta - \frac{\partial v}{\partial x} r \cos \theta \\ &= -r \left(\frac{\partial v}{\partial y} \sin \theta + \frac{\partial v}{\partial x} \cos \theta \right) \\ &= -r \frac{\partial v}{\partial r} \end{aligned}$$

が得られる。

なお，(4.6) を x と y に関する偏導関数についての連立方程式であるとして解くと，

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial x} &= \frac{\partial u}{\partial r} \cos \theta - \frac{\partial u}{\partial \theta} \frac{\sin \theta}{r} \\ \frac{\partial u}{\partial y} &= \frac{\partial u}{\partial r} \sin \theta + \frac{\partial u}{\partial \theta} \frac{\cos \theta}{r} \end{aligned} \quad (4.7)$$

が得られる。同様の式が関数 v についても成り立つ。

4.2 正則関数

関数 $f(z)$ が点 $z = z_0$ のみならず, z_0 のある近傍のすべての点において微分可能であるとき, 関数 $f(z)$ は z_0 において正則であるという。

点集合 S のすべての点で関数 $f(z)$ が正則であるとき, $f(z)$ は S で正則であるという。

複素平面上の任意の点で正則な関数を 整関数 という。

注意 1 : $z = z_0$ で微分可能であっても, $z = z_0$ で正則とは限らない。

注意 2 : 連続性や Cauchy-Riemann の方程式は正則であるための必要条件であるが, 十分条件ではない。十分条件は定理 3.2 で与えられる。

注意 3 : 正則関数の定義域は普通は領域 (連結した開集合) である。しかし, たとえば, 閉集合 $|z| \leq 1$ で正則な関数ということがある。このような場合は, $|z| \leq 1$ を含む適当な領域で正則であることを意味する。

注意 4 : $f(z)$ が z_0 では正則でないが, z_0 の任意の近傍を取っても, その中の少なくとも 1 点では正則であるとき, z_0 は $f(z)$ の 特異点 であるという。

微分公式の定理 3.10, 合成関数の微分公式の定理 3.11 から次の定理が導かれる。

定理 4.3 正則性の定理

$$f(z), g(z) \text{ は領域 } S \text{ で正則} \implies \left\{ \begin{array}{l} f(z) \pm g(z) \\ f(z)g(z) \\ \frac{f(z)}{g(z)} \quad (g(z) \neq 0) \end{array} \right\} \text{ は } S \text{ で正則}$$

定理 4.4 合成関数の正則性

正則関数の合成関数は正則である。

実関数について成り立つ次の定理が複素関数についても成り立つ。

定理 4.5

$$\text{領域 } S \text{ で } \frac{df(z)}{dz} = 0 \implies S \text{ で } f(z) = \text{定数}$$

証明 $f(z) = u(x, y) + iv(x, y)$ とおく。領域 S の各点で

$$0 = \frac{df}{dz} = \frac{\partial u}{\partial x} + i \frac{\partial v}{\partial x} = \frac{\partial v}{\partial y} - i \frac{\partial u}{\partial y}$$

である。複素数が0となるのは、その実部と虚部がともに0のときであるから、

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial u}{\partial y} = \frac{\partial v}{\partial x} = \frac{\partial v}{\partial y} = 0$$

である。これより、 $u = \text{定数}$ 、 $v = \text{定数}$ 、よって、 $f(z) = \text{定数}$ である。

定理 4.6 2つの実変数 x, y の複素関数 $f(x, y) = u(x, y) + iv(x, y)$ において、 $u(x, y)$ と $v(x, y)$ が Cauchy-Riemann の方程式を満たすならば、 z と \bar{z} を独立な変数とみなしたとき、 $f = u + iv$ は z のみの関数 $f(z)$ である。

このとき、 $u(x, y)$ か $v(x, y)$ のどちらかが与えられると、 $f(z)$ は付加定数を除いて一意的に定まる。

証明 (前半) $z = x + iy$, $\bar{z} = x - iy$ から

$$x = \frac{z + \bar{z}}{2}, \quad y = \frac{z - \bar{z}}{2i}$$

であるので、独立変数による偏導関数は

$$\frac{\partial x}{\partial z} = \frac{1}{2}, \quad \frac{\partial x}{\partial \bar{z}} = \frac{1}{2}, \quad \frac{\partial y}{\partial z} = \frac{1}{2i}, \quad \frac{\partial y}{\partial \bar{z}} = -\frac{1}{2i}$$

である。従って、 $f = u + iv$ の \bar{z} に関する偏導関数は、

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial \bar{z}} &= \frac{\partial}{\partial \bar{z}}(u + iv) \\ &= \left(\frac{\partial u}{\partial x} + i \frac{\partial v}{\partial x} \right) \frac{\partial x}{\partial \bar{z}} + \left(\frac{\partial u}{\partial y} + i \frac{\partial v}{\partial y} \right) \frac{\partial y}{\partial \bar{z}} \\ &= \frac{1}{2} \left[\frac{\partial u}{\partial x} + i \frac{\partial v}{\partial x} - \frac{1}{i} \left(\frac{\partial u}{\partial y} + i \frac{\partial v}{\partial y} \right) \right] \end{aligned}$$

と表せる。右辺の偏導関数に Cauchy-Riemann の方程式を用いて

$$\frac{\partial f}{\partial \bar{z}} = 0$$

を得る。すなわち、 f は \bar{z} を含まず、 z だけの関数である。

証明 (後半) いま、実部 $u(x, y)$ が与えられたとする。これに対応する虚部 $v(x, y)$ として2つの $v_1(x, y)$, $v_2(x, y)$ が存在すると仮定すると、これらは Cauchy-Riemann の方程式を満たすので

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial v_1}{\partial y} = \frac{\partial v_2}{\partial y}, \quad \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial v_1}{\partial x} = -\frac{\partial v_2}{\partial x}$$

すなわち、

$$\frac{\partial(v_1 - v_2)}{\partial x} = \frac{\partial(v_1 - v_2)}{\partial y} = 0$$

が成り立つ。これは、 $v_1 - v_2$ は x も y も含まない定数であることを表しており、従って、 $v(x, y)$ は定数を除いて一意的に定まり、 $f(z)$ も定数を除いて一意的に定まる。 $v(x, y)$ が与えられたときも、全く同様である。

4.3 調和関数

2実変数 x, y の関数 $h(x, y)$ が領域 S で次の2つの条件を満たすとき, $h(x, y)$ は領域 S で調和関数であるという。

- (1) 1階, 2階の偏導関数が連続である。
- (2) Laplace の方程式

$$\frac{\partial^2 h(x, y)}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 h(x, y)}{\partial y^2} = 0 \quad (4.8)$$

を満たす。

定理 4.7

領域 S で関数 $f(z) = u(x, y) + iv(x, y)$ が正則

$$\implies u(x, y), v(x, y) \text{ は } S \text{ で調和関数}$$

注意: $u(x, y), v(x, y)$ がともに調和関数であっても, $u(x, y) + iv(x, y)$ が正則とは限らない。

証明 $f(z) = u + iv$ が領域 S で正則であるとき, u と v は連続な偏導関数を持ち, Cauchy-Riemann の方程式が成り立つ。Cauchy-Riemann の方程式を x , または y で偏微分して

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 v}{\partial y \partial x}, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial x} = -\frac{\partial^2 v}{\partial x^2}, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 v}{\partial y^2}, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial y}$$

が得られる。ところで, 偏導関数が連続であるとき, 微分の順序に関係なく

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial x}, \quad \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 v}{\partial y \partial x}$$

が成り立つ。従って,

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} &= \frac{\partial^2 v}{\partial y \partial x} - \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial y} = 0 \\ \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} &= -\frac{\partial^2 u}{\partial y \partial x} + \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = 0 \end{aligned}$$

となり, Laplace の方程式を満たしていることがわかる。

共役調和関数 領域 S において2つの調和関数 $u(x, y), v(x, y)$ が Cauchy-Riemann の方程式を満たすとき, v は u の調和共役である, あるいは, v は u の共役調和関数であるという。

定理 4.8

領域 S で関数 $f(z) = u(x, y) + iv(x, y)$ が正則

$$\iff v(x, y) \text{ は } S \text{ において } u(x, y) \text{ の共役調和関数}$$

証明 $\implies f(z) = u + iv$ が正則であるならば, u と v は Cauchy-Riemann の方程式を満たし, また, 定理 4.7 より調和関数である。よって, v は u の共役調和関数である。

証明 $\impliedby v$ が領域 S で u の共役調和関数であるならば, 共役調和関数の定義から u と v は, その1階, 及び2階の偏導関数が S の各点で連続であり, また, Cauchy-Riemann の方程式を満たす。よって, 定理 4.2 より, $f(z)$ は S で正則である。

Laplace の方程式の極座標表示は

$$\frac{\partial^2 h}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial h}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 h}{\partial \theta^2} = 0 \quad (4.9)$$

で与えられる。

r と θ に関する偏導関数 (4.6) を $\partial/\partial x$, $\partial/\partial y$ について解くと

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial x} &= \cos \theta \frac{\partial}{\partial r} - \frac{1}{r} \sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \\ \frac{\partial}{\partial y} &= \sin \theta \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r} \cos \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \end{aligned} \quad (4.10)$$

となる。これを直角座標で表した Laplace の微分演算子に代入して

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} = \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \theta^2}$$

を得る。

調和関数の応用

静電ポテンシャルと電気力線

電荷密度 $\rho(\mathbf{r})$ が与えられたとき, 静電ポテンシャル $u(\mathbf{r})$ は方程式

$$\left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) u(\mathbf{r}) = \rho(\mathbf{r})$$

を満たす。このとき, 点 \mathbf{r} における電場 \mathbf{E} は静電ポテンシャル $u(\mathbf{r})$ の勾配で与えられる。

$$\mathbf{E} = -\text{grad } u(\mathbf{r}) = -\left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right) u(\mathbf{r})$$

電場ベクトル \mathbf{E} を連続的につなぎあわせたものが電気力線である。

電荷がない領域で, しかも静電ポテンシャルが z 座標に依らないとき, 静電ポテンシャル $u(x, y)$ が満たす方程式は2次元の Laplace の方程式である。

$$\left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} \right) u(x, y) = 0$$

すなわち，静電ポテンシャル $u(x, y)$ は調和関数である。このとき，電場の x 成分 E_x と y 成分 E_y は次の式で与えられる。

$$E_x = -\frac{\partial}{\partial x}u(x, y), \quad E_y = -\frac{\partial}{\partial y}u(x, y)$$

ここで，調和関数 $u(x, y)$ を実部とする正則関数を考える。その虚部を $v(x, y)$ と表すと，Cauchy-Riemann の関係式が成り立つ。

$$\frac{\partial}{\partial x}u(x, y) = \frac{\partial}{\partial y}v(x, y), \quad \frac{\partial}{\partial y}u(x, y) = -\frac{\partial}{\partial x}v(x, y)$$

$u(x, y)$ の導関数は電場を表すので，この関係式は

$$\frac{\partial}{\partial x}v(x, y) = E_y, \quad \frac{\partial}{\partial y}v(x, y) = -E_x$$

と書き直せる。すなわち，虚部 $v(x, y)$ の勾配は電場ベクトルに直交している。従って， $v(x, y) = \text{一定}$ の曲線が電気力線を定め， $u(x, y) = \text{一定}$ (等電位) の曲線と直交する。 $z = x + iy$ の関数

$$f(z) = u(x, y) + iv(x, y)$$

を複素 (静電) ポテンシャルと呼ぶ。

非圧縮性のうず無し流体

空間の点 r における流体の速度を表すベクトル $v(r)$ を速度場ベクトルという。このとき，

$$w(r) = \text{rot } v(r)$$

をうず度という。 $w(r) = 0$ のときうず無しの流れと言い， $\text{rot } v(r) = 0$ である。このとき，速度場ベクトルは関数 Φ の勾配で表すことができる。

$$v(r) = \text{grad } \Phi(r)$$

これは，スカラー関数 Φ に対して $\text{rot}(\text{grad}\Phi) = 0$ が恒等的に成り立つからである。関数 Φ を速度ポテンシャルと呼ぶ。

流体を構成する物質が生成されたり消滅することはないので，連続の方程式が成り立つ。

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div}(\rho v) = 0$$

ここで， ρ は密度 (質量密度) であり，一般に時間 t と位置 r に依存する。特に，非圧縮性の流体の場合， $\rho = \text{一定}$ であるので， $\text{div } v = 0$ が成り立つ。従って，速度ポテンシャルは

$$\text{div}(\text{grad } \Phi) = \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) \Phi = 0$$

を満たす。すなわち，速度ポテンシャル Φ は Laplace 方程式の解である。

速度場ベクトル v が x と y だけに依存する 2 次元の流れを考える。このとき、速度ポテンシャルは 2 次元の Laplace の方程式

$$\left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} \right) \Phi = 0$$

の解であり、速度ポテンシャルから速度場ベクトルは次の式で求められる。

$$v_x = \frac{\partial \Phi}{\partial x} \quad v_y = \frac{\partial \Phi}{\partial y}$$

ここで、流れの関数 Ψ を導入する。まず、空間に点 A をとる。点 A と任意の点 P を結ぶ曲線を C とする。このとき、曲線 C を横切って通過する流体の体積は、曲線 C に沿った積分

$$\Psi(P) = \int_A^P v_n ds$$

で与えられる。ここで、 v_n は流体の速度ベクトルの、曲線 C に対する法線成分を表す。このように定義した流れの関数 Ψ は点 P だけで決まり、曲線 C には依らない。別の曲線 C' を考えると、 C を通過して入った非圧縮性流体は必ず C' を通過して出て行くからである。流れの関数 Ψ の定義から、 $\Psi = \text{一定}$ となる点 P を連ねてできる曲線を考えると、この曲線を通過する流量は 0 であるから、この曲線は流線を表す。

ところで、流れの関数の定義式から、曲線 C を通過する流体の速度の法線成分は

$$v_n = \frac{\partial \Psi}{\partial s}$$

である。法線方向に限らず、微分の方角を x 方向、及び y 方向にとると、

$$\frac{\partial \Psi}{\partial x} = -v_y \quad \frac{\partial \Psi}{\partial y} = v_x$$

であることが分かる。速度ポテンシャルを用いて表した速度場ベクトルと比較すると、流れの関数 Ψ と速度ポテンシャル Φ は Cauchy-Riemann の方程式を満たしている。すなわち、速度ポテンシャル Φ を実部とし、流れの関数 Ψ を虚部とする関数

$$f = \Phi + i\Psi$$

は複素数 $z = x + iy$ に関して正則関数である。関数 $f(z)$ を複素速度ポテンシャルと呼ぶ。流れの関数 Ψ は速度ポテンシャル Φ と同様に調和関数である。