

アフ・ラボ

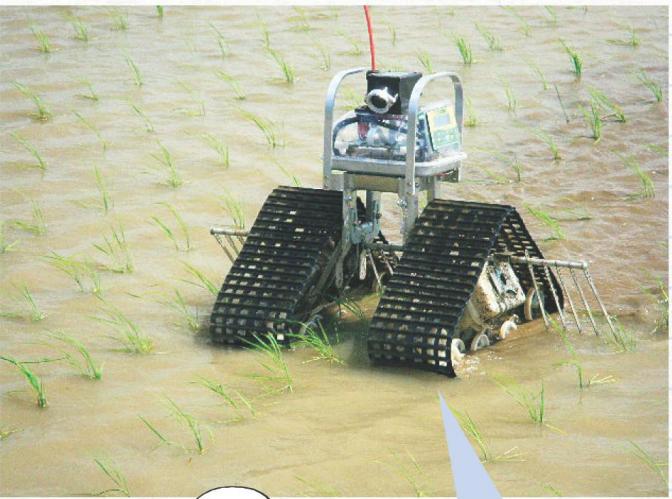
AFF LABORATORY

ただいま、開発中！

処理能力は、1時間で10a！（約1反）

田んぼの雑草対策は、農家にとって手間のかかる作業の一つです。そんな負担を軽減する、画期的なロボットが

登場！開発のヒントは、なんと愛らしいアイガモで、商品化も間近のようです。



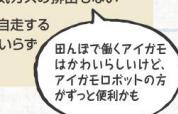
アイガモの課題を、 アイガモロボットが克服！

アイガモの課題

- 飼育に手間がかかる
- エサ代などのコストがかかる
- アイガモが水田内をまんべんなく回らなかったり、外敵（イヌ、ネコ、カラス）に襲われる可能性もある

アイガモロボットでは……

- 重さ約10kgという小型軽量で、運搬や取り回しも楽
- バッテリー駆動なので、音も静かで低コスト。エンジン使用時のオイルや排気ガスの排出もない
- センサーで自走するため、手間いらす



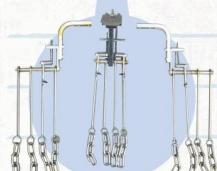
田んぼで働くアイガモ
はかわいらしいけど、
アイガモロボットの方
がずっと便利かも

岐阜県情報技術研究所の研究員によるアイガモロボットの実験中。自律走行が基本ですが、ラジコンでも動かせる

アイガモロボットはこんなにすごい！



全長50cm×幅45cm×高さ50cm、ボディはアルミ製。
幅広のキャビティで田んぼを
かき混ぜる



付属のチェーンで、福間に生え
た雑草を処理する

ロボットが作れるかも。しかもアイガモと違って、世話ををする手間もお金もかからず、だいぶん経済的！」とひらめきました。農業研究所では機械の開発は専門外なので、「ロボット開発が可能な岐阜県情報技術研究所に話を持ち込み、アイガモロボットの開発がスタートしました。

しかし、アイガモの動きを口ボットで行つのは至難の業。開発は困難の連続でした。

泥を掻き回す方法を、どう両親

すればいいか、さっぱりわからな
いところからのスタート。本体を
船型にしてスクリューをつけても、
ただ水面を走るだけ。4輪駆動の
ラジコンカーも試してみましたが、
足を取られて進みませんでした。
試行錯誤の末ついにだり着
いたのは、キャラタリ状の駆動方
式です。これにより、発芽して
の雑草を掻き出し、さらに水中の
泥を舞う上がらせることも可能に
なりました。

その後も改良を重ね、現在では

人が平地を歩く速さと同じ、時速4kmで田んぼの中を自由走しながら、1時間で約10haを処理できるほどまで性能が向上しました。

残る課題は、
完璧な自律走行のみ

人が平地を歩く速さと同じ、時速4kmで田んぼの中を自由走しながら、1時間で約10haを処理できるほどまで性能が向上しました。

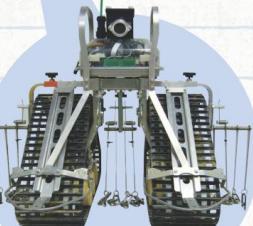
船型にしてスクリューをつけても、ただ水面を走るだけ。4輪駆動のラジコンカーも試してみましたが、足を取られて進みませんでした。試行錯誤の末ついにだり着いたのは、キャラタリ状の駆動方式です。これにより、発芽しての雑草を掻き出し、さらに水中の泥を舞う上がらせることも可能になりました。

その後も改良を重ね、現在では

アイガモが泳いだ後は、
いつも水が濁る
田んぼで西がすくすくと育つと
同時に、いっしょに伸びる雑草。
駆除するには、雑草の生長を阻害
するノートを敷いたり、チエーン
や手押し車で雑草を掻き出す方法

すればいいか、さっぱりわからな
いところからのスタート。本体を
船型にしてスクリューをつけても、
ただ水面を走るだけ。4輪駆動の
ラジコンカーも試してみましたが、
足を取られて進みませんでした。
試行錯誤の末ついにだり着
いたのは、キャラタリ状の駆動方
式です。これにより、発芽して
の雑草を掻き出し、さらに水中の
泥を舞う上がらせることも可能に
なりました。

その後も改良を重ね、現在では



動力源はバッテリー。1回8時間の充電で約8時間の走行が可能。ガソリンなども使わないため、環境にやさしい



文／宗像幸彦

などが一般的ですが、どれも重労働なのがネックでした。

そこで農家の負担を少しでも減らすため、岐阜県情報技術研究所

等で開発されているのが、自走

て雑草対策をする賢いロボット。

通称「アイガモロボット」です。

「あれ、アイガモが泳ぐ田んぼの

草を研究しているが、10年前。除

業研究所の研究員がアイガモを

使った田んぼの除草を見学中に、

ふと気付いたのです。

「あれ、アイガモが泳ぐ田んぼの

水は、泥が掻き回されていっても

濁っているぞ。わしかじして、この

濁りが除草にとって重要なのか

も？」

調べてみると、アイガモの足が

掻き出した泥が濁り、雑草の

光合成を阻害していることが判明。

この動きを再現すれば、草取り